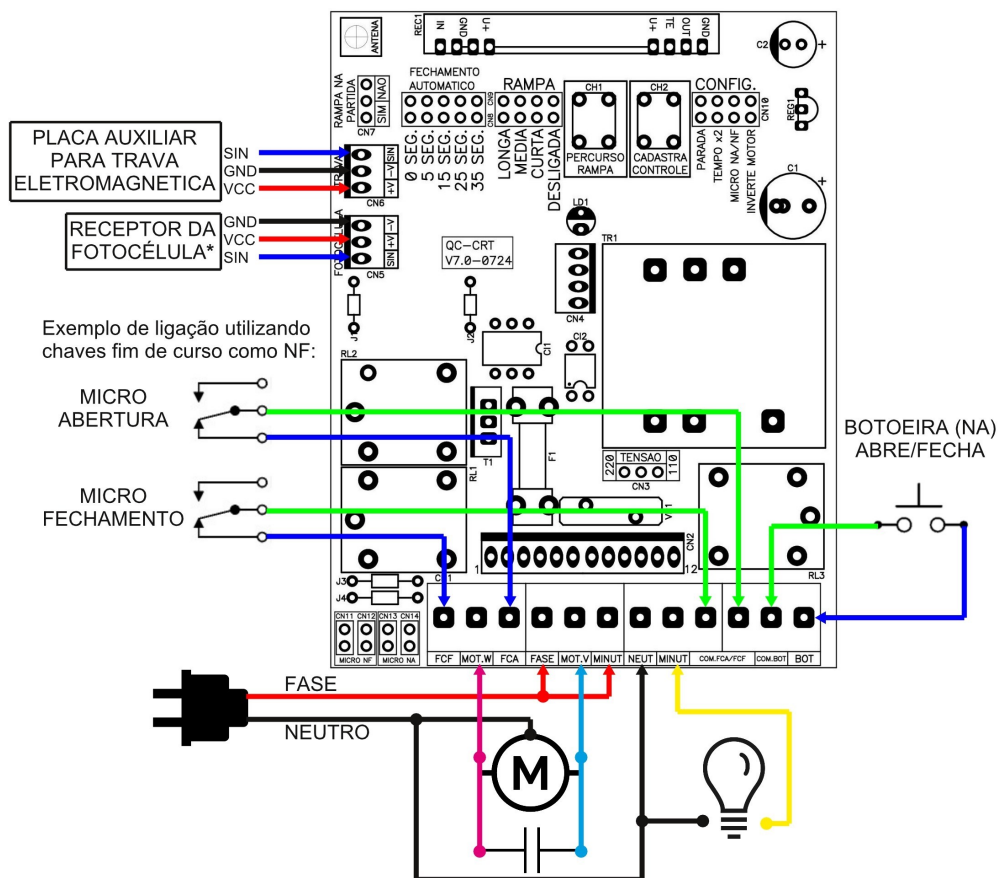
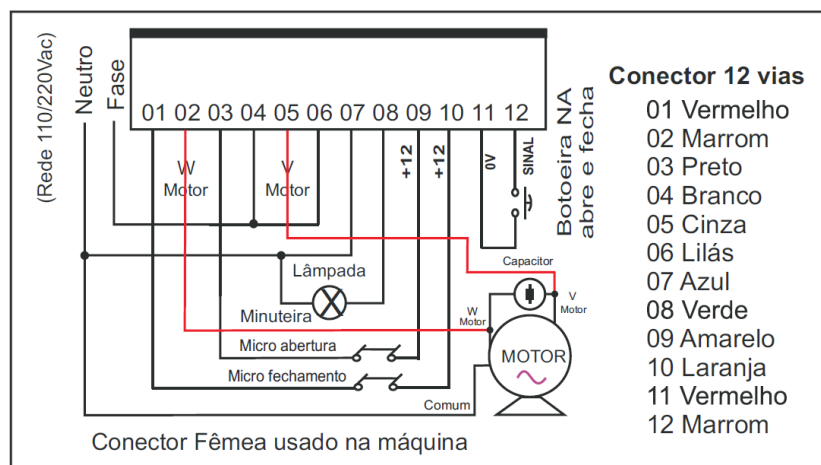


F) DIAGRAMA DE LIGAÇÃO



***Obs.:** O TRANS-MISSOR (TX) DA FOTOCÉLULA DEVE SER LIGADO UTILIZANDO FONTE EXTERNA. O receptor (RX) da fotocélula pode ser ligado utilizando a mesma fonte externa do TX ou pode utilizar a fonte 12V do quadro de comando.



CRIITEC

COMANDO "MANUTENÇÃO"
QC-CRT-V7.0 COM RAMPA (1 CHICOTE)

A) CARACTERÍSTICAS TÉCNICAS

Capacidade de usuários:.....**256**
Formatos de códigos aceitos:.....**AX/HT**
Tensão de operação:..**110/220 Vac - 50/60Hz**
Alcance:.....**Até 30m**
Frequência de operação:
Opções em (MHz):.....**299/315/433**
Obs.: Não trabalhamos com frequências especiais (292MHz, 280MHz, 260MHz...).

B) SOBRE O PRODUTO

O equipamento utiliza comandos por boteira (NA) ou sinal de rádio frequência (RF) via controle remoto para realizar a automatização de abertura e fechamento em portas de garagem com a opção de executar a redução de velocidade (rampa) no fim do curso do portão. O relé auxiliar pode ser utilizado para acionar, por exemplo, uma lâmpada de garagem.

C) GUIA BÁSICO DE UTILIZAÇÃO (CADASTRO DE RAMPA* E CONTROLES)

1. A placa eletrônica deve estar instalada e energizada.
2. Para programar a Rampa (opcional), pressione e solte a chave "PERCURSO RAMPA" (CH1). O portão deve iniciar o processo de movimentação automaticamente.
3. Caso o portão NÃO esteja fechado, o led permanece aceso enquanto é realizado o fechamento até encontrar a "microchave fim de curso" correta. A partir daí o led começa a piscar rapidamente enquanto o portão processa a abertura e o fechamento da porta de garagem automaticamente. O led apaga ao fim do ciclo.
4. Escolha a extensão da rampa através do conector "RAMPA".
5. Para cadastrar um controle remoto (sistema AX ou HT), pressione e solte a chave "CADASTRA CONTROLE" (CH2). O Led deve acender.
6. Pressione o botão do controle remoto a ser cadastrado. O Led deve piscar rapidamente e apagar indicando que o controle foi programado.

***A UTILIZAÇÃO DA RAMPA É OPCIONAL.**

D) TERMO DE GARANTIA

A garantia do quadro de comando é de 12 meses a partir da data de instalação. A garantia não cobre danos causados por efeitos da natureza tais como: terremotos, enchentes, raios, etc., assim como quedas, mau uso do equipamento, incêndio, guerra, e problemas com a rede de energia elétrica e/ou instalação.

Atenção: para que a garantia tenha validade é necessário o preenchimento deste termo e a apresentação do mesmo.

Data de instalação: _____

Nome do instalador: _____

SUORTE TÉCNICO: suporte@ceiseg.com.br

E) DESCRIÇÃO DA PLACA

JUMPER “FECHAM. AUTOMÁTICO”

Automatiza a função de fechamento do portão. Sempre que o portão encontrar a micro Fim de Curso de abertura irá começar a contar o tempo escolhido via jumper (5, 15, 25 ou 35 segundos) e, após esse tempo, o portão irá começar a fechar automaticamente. Para desabilitar essa função, o jumper deve ser posicionado em "0 SEG."

JUMPER “RAMPA NA PARTIDA”

Seleciona a utilização do recurso “RAMPA” também na abertura do portão.

Para executar a rampa é **OBRIGATÓRIO** programá-la através da chave “PERCURSO RAMPA”.

***Obs.:** Consultar disponibilidade deste recurso com o setor técnico.

JUMPER “RAMPA NA PARTIDA”

Seleciona a utilização do recurso “RAMPA” também na abertura do portão.

Para executar a rampa é **OBRIGATÓRIO** programá-la através da chave “PERCURSO RAMPA”.

***Obs.:** Consultar disponibilidade deste recurso com o setor técnico.

CONECTOR “TRAVA”
Placa auxiliar (vendida separadamente) para
ligação de trava eletromagnética.

CONECTOR “TRAVA”
Placa auxiliar (vendida separadamente) para
ligação de trava eletromagnética.

Led de status

SENSOR DE BARREIRA (FOTOCÉLULA)

Por motivo de segurança, é aconselhável utilizar um sensor de barreira acoplado ao quadro de comando. Nesse caso, sempre que o sensor detectar um obstáculo no caminho durante o fechamento do portão, irá fazer a reversão imediata para abertura, evitando esmagamento. O equipamento identifica o acionamento da fotocélula através de um pulso com contato seco entre os pinos "-V" e "SIN" do conector CN5.

SENSOR DE BARREIRA (FOTOCÉLULA)

Por motivo de segurança, é aconselhável utilizar um sensor de barreira acoplado ao quadro de comando. Nesse caso, sempre que o sensor detectar um obstáculo no caminho durante o fechamento do portão, irá fazer a reversão imediata para abertura, evitando esmagamento. O equipamento identifica o acionamento da fotocélula através de um pulso com contato seco entre os pinos "-V" e "SIN" do conector CN5.

JUMPER “RAMPA” (Velocidade final do percurso).

Para executar a rampa é **OBRIGATÓRIO** programá-la através da chave “PERCURSO RAMPA”.

O jumper “RAMPA” seleciona o PERÍODO DE EXECUÇÃO da rampa no final do percurso do portão. Este recurso é indicado para amenizar o desgaste mecânico do sistema e pode ser selecionado como: “Longa”, “Média”, “Curta” ou “Desligada”.

SELETOR MICRO NA/NF

Conectores principais

Fusível geral de 5 Ampères

Jumper seletor de Tensão

RELÉ PARA MINUTERIA:
O relé é acionado juntamente com o comando de controle ou botoeira e permanece ligado por 2 ou 4 minutos (dependendo da configuração "TEMPO x2").

CHAVE “PERCURSO RAMPA”

É utilizada para cadastrar o recurso “Rampa” (ver seção “GUIA BÁSICO DE UTILIZAÇÃO”).

***Obs.:** A utilização da rampa é opcional.

JUMPER “CONFIG”

PARADA: seleciona a opção de parar o portão em um ponto intermediário.
Jumper fechado: parada Desabilitada.
Jumper aberto: parada Habilitada.

TEMPO x2: oferece a opção de dobrar os tempos de “Fechamento Automático” e minuteria.
Jumper fechado: os períodos selecionados se mantém sem alteração.
Jumper aberto: os tempos de “Fechamento Automático” e minuteria são multiplicados por 2.

MICRO NA/NF*: configura as chaves fim de curso para trabalharem como Normalmente Abertas ou Normalmente Fechadas.
Jumper fechado: as chaves atuam como Normalmente Fechadas (NF).
Jumper aberto: as chaves atuam como Normalmente Abertas (NA).

*É obrigatório ajustar os conectores CN11, CN12, CN13, C14 de acordo com “MICRO NA/NF”.

INVERTE MOTOR: configura a ordem de identificação das chaves fim de curso para inverter a lógica de funcionamento do motor (para casos em que microchaves de abertura e fechamento estejam alteradas).

1. *Jumper fechado:* funcionamento normal do quadro de comando.
2. *Jumper aberto:* chave fim de curso de abertura se torna fechamento e vice-versa.

JUMPER “CONFIG”

PARADA: seleciona a opção de parar o portão em um ponto intermediário.
Jumper fechado: parada Desabilitada.
Jumper aberto: parada Habilitada.

TEMPO x2: oferece a opção de dobrar os tempos de “Fechamento Automático” e minuteria.
Jumper fechado: os períodos selecionados se mantém sem alteração.
Jumper aberto: os tempos de “Fechamento Automático” e minuteria são multiplicados por 2.

MICRO NA/NF*: configura as chaves fim de curso para trabalharem como Normalmente Abertas ou Normalmente Fechadas.
Jumper fechado: as chaves atuam como Normalmente Fechadas (NF).
Jumper aberto: as chaves atuam como Normalmente Abertas (NA).

*É obrigatório ajustar os conectores CN11, CN12, CN13, C14 de acordo com “MICRO NA/NF”.

INVERTE MOTOR: configura a ordem de identificação das chaves fim de curso para inverter a lógica de funcionamento do motor (para casos em que microchaves de abertura e fechamento estejam alteradas).

1. *Jumper fechado:* funcionamento normal do quadro de comando.
2. *Jumper aberto:* chave fim de curso de abertura se torna fechamento e vice-versa.

JUMPER “CONFIG”

PARADA: seleciona a opção de parar o portão em um ponto intermediário.
Jumper fechado: parada Desabilitada.
Jumper aberto: parada Habilitada.

TEMPO x2: oferece a opção de dobrar os tempos de “Fechamento Automático” e minuteria.
Jumper fechado: os períodos selecionados se mantém sem alteração.
Jumper aberto: os tempos de “Fechamento Automático” e minuteria são multiplicados por 2.

MICRO NA/NF*: configura as chaves fim de curso para trabalharem como Normalmente Abertas ou Normalmente Fechadas.
Jumper fechado: as chaves atuam como Normalmente Fechadas (NF).
Jumper aberto: as chaves atuam como Normalmente Abertas (NA).

*É obrigatório ajustar os conectores CN11, CN12, CN13, C14 de acordo com “MICRO NA/NF”.

INVERTE MOTOR: configura a ordem de identificação das chaves fim de curso para inverter a lógica de funcionamento do motor (para casos em que microchaves de abertura e fechamento estejam alteradas).

1. *Jumper fechado:* funcionamento normal do quadro de comando.
2. *Jumper aberto:* chave fim de curso de abertura se torna fechamento e vice-versa.

JUMPER “CONFIG”

PARADA: seleciona a opção de parar o portão em um ponto intermediário.
Jumper fechado: parada Desabilitada.
Jumper aberto: parada Habilitada.

TEMPO x2: oferece a opção de dobrar os tempos de “Fechamento Automático” e minuteria.
Jumper fechado: os períodos selecionados se mantém sem alteração.
Jumper aberto: os tempos de “Fechamento Automático” e minuteria são multiplicados por 2.

MICRO NA/NF*: configura as chaves fim de curso para trabalharem como Normalmente Abertas ou Normalmente Fechadas.
Jumper fechado: as chaves atuam como Normalmente Fechadas (NF).
Jumper aberto: as chaves atuam como Normalmente Abertas (NA).

*É obrigatório ajustar os conectores CN11, CN12, CN13, C14 de acordo com “MICRO NA/NF”.

INVERTE MOTOR: configura a ordem de identificação das chaves fim de curso para inverter a lógica de funcionamento do motor (para casos em que microchaves de abertura e fechamento estejam alteradas).

1. *Jumper fechado:* funcionamento normal do quadro de comando.
2. *Jumper aberto:* chave fim de curso de abertura se torna fechamento e vice-versa.

JUMPER “CONFIG”

PARADA: seleciona a opção de parar o portão em um ponto intermediário.
Jumper fechado: parada Desabilitada.
Jumper aberto: parada Habilitada.

TEMPO x2: oferece a opção de dobrar os tempos de “Fechamento Automático” e minuteria.
Jumper fechado: os períodos selecionados se mantém sem alteração.
Jumper aberto: os tempos de “Fechamento Automático” e minuteria são multiplicados por 2.

MICRO NA/NF*: configura as chaves fim de curso para trabalharem como Normalmente Abertas ou Normalmente Fechadas.
Jumper fechado: as chaves atuam como Normalmente Fechadas (NF).
Jumper aberto: as chaves atuam como Normalmente Abertas (NA).

*É obrigatório ajustar os conectores CN11, CN12, CN13, C14 de acordo com “MICRO NA/NF”.

INVERTE MOTOR: configura a ordem de identificação das chaves fim de curso para inverter a lógica de funcionamento do motor (para casos em que microchaves de abertura e fechamento estejam alteradas).

1. *Jumper fechado:* funcionamento normal do quadro de comando.
2. *Jumper aberto:* chave fim de curso de abertura se torna fechamento e vice-versa.

JUMPER “CONFIG”

PARADA: seleciona a opção de parar o portão em um ponto intermediário.
Jumper fechado: parada Desabilitada.
Jumper aberto: parada Habilitada.

TEMPO x2: oferece a opção de dobrar os tempos de “Fechamento Automático” e minuteria.
Jumper fechado: os períodos selecionados se mantém sem alteração.
Jumper aberto: os tempos de “Fechamento Automático” e minuteria são multiplicados por 2.

MICRO NA/NF*: configura as chaves fim de curso para trabalharem como Normalmente Abertas ou Normalmente Fechadas.
Jumper fechado: as chaves atuam como Normalmente Fechadas (NF).
Jumper aberto: as chaves atuam como Normalmente Abertas (NA).

*É obrigatório ajustar os conectores CN11, CN12, CN13, C14 de acordo com “MICRO NA/NF”.

INVERTE MOTOR: configura a ordem de identificação das chaves fim de curso para inverter a lógica de funcionamento do motor (para casos em que microchaves de abertura e fechamento estejam alteradas).

1. *Jumper fechado:* funcionamento normal do quadro de comando.
2. *Jumper aberto:* chave fim de curso de abertura se torna fechamento e vice-versa.

JUMPER “CONFIG”

PARADA: seleciona a opção de parar o portão em um ponto intermediário.
Jumper fechado: parada Desabilitada.
Jumper aberto: parada Habilitada.

TEMPO x2: oferece a opção de dobrar os tempos de “Fechamento Automático” e minuteria.
Jumper fechado: os períodos selecionados se mantém sem alteração.
Jumper aberto: os tempos de “Fechamento Automático” e minuteria são multiplicados por 2.

MICRO NA/NF*: configura as chaves fim de curso para trabalharem como Normalmente Abertas ou Normalmente Fechadas.
Jumper fechado: as chaves atuam como Normalmente Fechadas (NF).
Jumper aberto: as chaves atuam como Normalmente Abertas (NA).

*É obrigatório ajustar os conectores CN11, CN12, CN13, C14 de acordo com “MICRO NA/NF”.

INVERTE MOTOR: configura a ordem de identificação das chaves fim de curso para inverter a lógica de funcionamento do motor (para casos em que microchaves de abertura e fechamento estejam alteradas).

1. *Jumper fechado:* funcionamento normal do quadro de comando.
2. *Jumper aberto:* chave fim de curso de abertura se torna fechamento e vice-versa.

JUMPER “CONFIG”

PARADA: seleciona a opção de parar o portão em um ponto intermediário.
Jumper fechado: parada Desabilitada.
Jumper aberto: parada Habilitada.

TEMPO x2: oferece a opção de dobrar os tempos de “Fechamento Automático” e minuteria.
Jumper fechado: os períodos selecionados se mantém sem alteração.
Jumper aberto: os tempos de “Fechamento Automático” e minuteria são multiplicados por 2.

MICRO NA/NF*: configura as chaves fim de curso para trabalharem como Normalmente Abertas ou Normalmente Fechadas.
Jumper fechado: as chaves atuam como Normalmente Fechadas (NF).
Jumper aberto: as chaves atuam como Normalmente Abertas (NA).

*É obrigatório ajustar os conectores CN11, CN12, CN13, C14 de acordo com “MICRO NA/NF”.

INVERTE MOTOR: configura a ordem de identificação das chaves fim de curso para inverter a lógica de funcionamento do motor (para casos em que microchaves de abertura e fechamento estejam alteradas).

1. *Jumper fechado:* funcionamento normal do quadro de comando.
2. *Jumper aberto:* chave fim de curso de abertura se torna fechamento e vice-versa.

JUMPER “CONFIG”

PARADA: seleciona a opção de parar o portão em um ponto intermediário.
Jumper fechado: parada Desabilitada.
Jumper aberto: parada Habilitada.

TEMPO x2: oferece a opção de dobrar os tempos de “Fechamento Automático” e minuteria.
Jumper fechado: os períodos selecionados se mantém sem alteração.
Jumper aberto: os tempos de “Fechamento Automático” e minuteria são multiplicados por 2.

MICRO NA/NF*: configura as chaves fim de curso para trabalharem como Normalmente Abertas ou Normalmente Fechadas.
Jumper fechado: as chaves atuam como Normalmente Fechadas (NF).
Jumper aberto: as chaves atuam como Normalmente Abertas (NA).

*É obrigatório ajustar os conectores CN11, CN12, CN13, C14 de acordo com “MICRO NA/NF”.

INVERTE MOTOR: configura a ordem de identificação das chaves fim de curso para inverter a lógica de funcionamento do motor (para casos em que microchaves de abertura e fechamento estejam alteradas).

1. *Jumper fechado:* funcionamento normal do quadro de comando.
2. *Jumper aberto:* chave fim de curso de abertura se torna fechamento e vice-versa.

JUMPER “CONFIG”

PARADA: seleciona a opção de parar o portão em um ponto intermediário.
Jumper fechado: parada Desabilitada.
Jumper aberto: parada Habilitada.

TEMPO x2: oferece a opção de dobrar os tempos de “Fechamento Automático” e minuteria.
Jumper fechado: os períodos selecionados se mantém sem alteração.
Jumper aberto: os tempos de “Fechamento Automático” e minuteria são multiplicados por 2.

MICRO NA/NF*: configura as chaves fim de curso para trabalharem como Normalmente Abertas ou Normalmente Fechadas.
Jumper fechado: as chaves atuam como Normalmente Fechadas (NF).
Jumper aberto: as chaves atuam como Normalmente Abertas (NA).

*É obrigatório ajustar os conectores CN11, CN12, CN13, C14 de acordo com “MICRO NA/NF”.

INVERTE MOTOR: configura a ordem de identificação das chaves fim de curso para inverter a lógica de funcionamento do motor (para casos em que microchaves de abertura e fechamento estejam alteradas).

1. *Jumper fechado:* funcionamento normal do quadro de comando.
2. *Jumper aberto:* chave fim de curso de abertura se torna fechamento e vice-versa.

JUMPER “CONFIG”

PARADA: seleciona a opção de parar o portão em um ponto intermediário.
Jumper fechado: parada Desabilitada.
Jumper aberto: parada Habilitada.

TEMPO x2: oferece a opção de dobrar os tempos de “Fechamento Automático” e minuteria.
Jumper fechado: os períodos selecionados se mantém sem alteração.
Jumper aberto: os tempos de “Fechamento Automático” e minuteria são multiplicados por 2.

MICRO NA/NF*: configura as chaves fim de curso para trabalharem como Normalmente Abertas ou Normalmente Fechadas.
Jumper fechado: as chaves atuam como Normalmente Fechadas (NF).
Jumper aberto: as chaves atuam como Normalmente Abertas (NA).

*É obrigatório ajustar os conectores CN11, CN12, CN13, C14 de acordo com “MICRO NA/NF”.

INVERTE MOTOR: configura a ordem de identificação das chaves fim de curso para inverter a lógica de funcionamento do motor (para casos em que microchaves de abertura e fechamento estejam alteradas).

1. *Jumper fechado:* funcionamento normal do quadro de comando.
2. *Jumper aberto:* chave fim de curso de abertura se torna fechamento e vice-versa.

JUMPER “CONFIG”

PARADA: seleciona a opção de parar o portão em um ponto intermediário.
Jumper fechado: parada Desabilitada.
Jumper aberto: parada Habilitada.

TEMPO x2: oferece a opção de dobrar os tempos de “Fechamento Automático” e minuteria.
Jumper fechado: os períodos selecionados se mantém sem alteração.
Jumper aberto: os tempos de “Fechamento Automático” e minuteria são multiplicados por 2.

MICRO NA/NF*: configura as chaves fim de curso para trabalharem como Normalmente Abertas ou Normalmente Fechadas.
Jumper fechado: as chaves atuam como Normalmente Fechadas (NF).
Jumper aberto: as chaves atuam como Normalmente Abertas (NA).

*É obrigatório ajustar os conectores CN11, CN12, CN13, C14 de acordo com “MICRO NA/NF”.

INVERTE MOTOR: configura a ordem de identificação das chaves fim de curso para inverter a lógica de funcionamento do motor (para casos em que microchaves de abertura e fechamento estejam alteradas).

1. *Jumper fechado:* funcionamento normal do quadro de comando.
2. *Jumper aberto:* chave fim de curso de abertura se torna fechamento e vice-versa.

JUMPER “CONFIG”

PARADA: seleciona a opção de parar o portão em um ponto intermediário.
Jumper fechado: parada Desabilitada.
Jumper aberto: parada Habilitada.

TEMPO x2: oferece a opção de dobrar os tempos de “Fechamento Automático” e minuteria.
Jumper fechado: os períodos selecionados se mantém sem alteração.
Jumper aberto: os tempos de “Fechamento Automático” e minuteria são multiplicados por 2.

MICRO NA/NF*: configura as chaves fim de curso para trabalharem como Normalmente Abertas ou Normalmente Fechadas.
Jumper fechado: as chaves atuam como Normalmente Fechadas (NF).
Jumper aberto: as chaves atuam como Normalmente Abertas (NA).

*É obrigatório ajustar os conectores CN11, CN12, CN13, C14 de acordo com “MICRO NA/NF”.

INVERTE MOTOR: configura a ordem de identificação das chaves fim de curso para inverter a lógica de funcionamento do motor (para casos em que microchaves de abertura e fechamento estejam alteradas).

1. *Jumper fechado:* funcionamento normal do quadro de comando.
2. *Jumper aberto:* chave fim de curso de abertura se torna fechamento e vice-versa.

****OBSERVAÇÃO PARA UTILIZAÇÃO DE RAMPA:** Para situações de portões pesados, caso o motor não consiga fechar ou abrir totalmente o portão utilizando a rampa, o quadro utiliza o recurso de liberar a força total do motor para completar o processo alguns segundos após a detecção de que a chave fim de curso não foi acionada.

CHAVE “CADASTRA CONTROLE” / APAGANDO A MEMÓRIA

A chave de programação (CH2) é utilizada para cadastrar controles remotos e apagar a memória, ou seja, apagar os controles cadastrados.

Cadastrando controles:

1. Pressione e solte a chave de programação. O Led deve acender.

1. Pressione o botão do controle remoto a ser cadastrado. O Led deve piscar rapidamente e apagar indicando que o controle foi programado (caso o controle já esteja cadastrado, o led apenas apaga sem piscar rapidamente).

Apagando a memória:

1. Pressione e mantenha pressionada a chave de programação.
2. O led deve acender e permanecer aceso por aproximadamente 8 segundos e apagar, confirmando que o procedimento foi bem sucedido.
3. Solte a chave de programação.

***Obs.:** Quando se utiliza a linha de transmissores AX (com corte de trilhas), é necessário cadastrar apenas um controle no receptor, pois os demais são reconhecidos automaticamente caso tenham as mesmas trilhas rompidas.

1. Pressione o botão do controle remoto a ser cadastrado. O Led deve piscar rapidamente e apagar indicando que o controle foi programado (caso o controle já esteja cadastrado, o led apenas apaga sem piscar rapidamente).

Apagando a memória:

1. Pressione e mantenha pressionada a chave de programação.
2. O led deve acender e permanecer aceso por aproximadamente 8 segundos e apagar, confirmando que o procedimento foi bem sucedido.
3. Solte a chave de programação.

***Obs.:** Quando se utiliza a linha de transmissores AX (com corte de trilhas), é necessário cadastrar apenas um controle no receptor, pois os demais são reconhecidos automaticamente caso tenham as mesmas trilhas rompidas.

1. Pressione o botão do controle remoto a ser cadastrado. O Led deve piscar rapidamente e apagar indicando que o controle foi programado (caso o controle já esteja cadastrado, o led apenas apaga sem piscar rapidamente).
- Apagando a memória:*
1. Pressione e mantenha pressionada a chave de programação.
 2. O led deve acender e permanecer aceso por aproximadamente 8 segundos e apagar, confirmando que o procedimento foi bem sucedido.
 3. Solte a chave de programação.
- *Obs.:** Quando se utiliza a linha de transmissores AX (com corte de trilhas), é necessário cadastrar apenas um controle no receptor, pois os demais são reconhecidos automaticamente caso tenham as mesmas trilhas rompidas.

1. Pressione o botão do controle remoto a ser cadastrado. O Led deve piscar rapidamente e apagar indicando que o controle foi programado (caso o controle já esteja cadastrado, o led apenas apaga sem piscar rapidamente).

Apagando a memória:

1. Pressione e mantenha pressionada a chave de programação.
2. O led deve acender e permanecer aceso por aproximadamente 8 segundos e apagar, confirmando que o procedimento foi bem sucedido.
3. Solte a chave de programação.

***Obs.:** Quando se utiliza a linha de transmissores AX (com corte de trilhas), é necessário cadastrar apenas um controle no receptor, pois os demais são reconhecidos automaticamente caso tenham as mesmas trilhas rompidas.

1. Pressione o botão do controle remoto a ser cadastrado. O Led deve piscar rapidamente e apagar indicando que o controle foi programado (caso o controle já esteja cadastrado, o led apenas apaga sem piscar rapidamente).
- Apagando a memória:*
1. Pressione e mantenha pressionada a chave de programação.
 2. O led deve acender e permanecer aceso por aproximadamente 8 segundos e apagar, confirmando que o procedimento foi bem sucedido.
 3. Solte a chave de programação.
- *Obs.:** Quando se utiliza a linha de transmissores AX (com corte de trilhas), é necessário cadastrar apenas um controle no receptor, pois os demais são reconhecidos automaticamente caso tenham as mesmas trilhas rompidas.

1. Pressione o botão do controle remoto a ser cadastrado. O Led deve piscar rapidamente e apagar indicando que o controle foi programado (caso o controle já esteja cadastrado, o led apenas apaga sem piscar rapidamente).

Apagando a memória:

1. Pressione e mantenha pressionada a chave de programação.
2. O led deve acender e permanecer aceso por aproximadamente 8 segundos e apagar, confirmando que o procedimento foi bem sucedido.
3. Solte a chave de programação.

***Obs.:** Quando se utiliza a linha de transmissores AX (com corte de trilhas), é necessário cadastrar apenas um controle no receptor, pois os demais são reconhecidos automaticamente caso tenham as mesmas trilhas rompidas.

